## **Capability of Digital Shearography in Crack Defect Inspection**

### Mohamad Tizmaghz Nejad, Davood Akbari\*, Shobeir Ghobadi

Department of Mechanical Engineering, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran \*daakbari@modares.ac.ir

### Abstract

This paper introduces and reviews digital shearography applications in the detection and measurement of crack type defects in materials. Digital shearography is a laser light-based NDT method for fullfield and non-contact measurement of an object deformation (surface displacement derivatives). This method is equivalent to a full-area strain gauge that allows you to observe the strain distribution over a large area. Shearography is used to inspect and non-destructive evaluation of different materials. However, because of some advantages of shearography compared to traditional methods in the evaluation of some materials like composites, and on the other hand, the popularity of these structures in important industries such as aerospace and military, shearography is increasingly being considered. Regarding understanding the significance and influences of the shape and geometry of defects in shearography results, this article attempts to prove and introduce digital shearography as a superior method in the field of both quantitative and qualitative evaluation of sub-cracks in various materials by reviewing previous studies and research. As concluded form previous research the loading, shear distance and direction, crack length, depth, and angle have the most influence on the results and fringe patterns formation. Shearography ability to estimate crack geometry has also been demonstrated and proven.

**Keywords:** Shearography, Nondestructive Testing (NDT), Defect measurement, Defect detection, Crack

**فناوری آزمون های غېرمخرب \_\_** دوره دوم، شماره هشتم، بهار و تابستان ۱۴۰۰

# قابلیت روش برشنگاری دیجیتالی در تشخیص ناپیوستگیهای نوع ترک

## محمد تیزمغزنژاد، داود اکبری\*، شبیر قبادی

دانشکدهٔ مهندسی مکانیک، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران \*daakbari@modares.ac.ir

### چکیدہ

این مقاله به معرفی و بررسی کاربردهای روش برشنگاری دیجیتالی در زمینه تشخیص و اندازه گیری عیب ترک و فعالیتهای انجام شده در این حوزه میپردازد. برشنگاری دیجیتالی یک روش نوین مبتنی بر نور لیزر است که برای اندازه گیری تمام-میدانی و غیرتماسی تغییرشکلهای صفحهای (مشتقات جابه جایی سطح) مورد استفاده و توسعه قرار گرفته است. این روش معادل یک کرنش سنج تمامناحیه ای عمل می کند که امکان مشاهده توزیع کرنش در یک ناحیه بزرگ را فراهم می ماید. از برش نگاری جهت بازرسی و ارزیابی غیر مخرب مواد مختلف استفاده می شود. با توجه به برتریهای برش نگاری در مقایسه با روش های سنتی در بازرسی برخی از مواد مانند مواد مرکب و از سوی دیگر کاربرد روزافزون این مواد در صنایع حساس نظیر هوافضا و صنایع نظامی، برش نگاری به طور فزاینده ای مورد توجه قرار گرفته است. با علم بر اهمیت شکل و هندسه ناپیوستگی-ها در نتایج آزمون برش نگاری برخی از مواد مانند مواد مرکب و از سوی دیگر کاربرد روزافزون این مواد در صنایع حساس نظیر موافضا و صنایع نظامی، برش نگاری به طور فزاینده ای مورد توجه قرار گرفته است. با علم بر اهمیت شکل و هندسه ناپیوستگی-ها در نتایج آزمون برش نگاری به ماور فزاینده ای مورد موا مالات و پژوهش های قبلی، سعی در اثبات و معرفی برش نگاری دیجیتالی به عنوان یک روش برتر در زمینه ارزیابی ترکها در مواد مختلف به صورت کمی و کیفی، شده است. نتایج تحقیقات بررسی شده نشان می دهد که عواملی چون اندازهٔ بارگذاری، اندازه و جهت برش، اندازه، عمق و زاویهٔ ترک بیشترین تاثیر را در تشکیل هاله ها و نتایج دارند. همچنین، قابلیت برش نگاری در تخمین هندسهٔ ترک نیز نمایش داده شده و به اثبات رسیده

**واژگان کلیدی:** برشنگاری، آزمونهای غیرمخرب، اندازه گیری عیوب، تشخیص عیب، ترک

#### ۱– مقدمه

یکی از مشکلاتی که همواره در صنعت وجود دارد، امکان وجود عیوب و ناپیوستگیهای غیرقابل مشاهده در داخل مواد و قطعات است که ممکن است خواص مکانیکی و عملکرد آتی قطعه را تحت تاثیر قرار دهد. ترکها از غیرقابلقبول و خطرناکترین عیوب رایج در صنعت هستند، چرا که تنشها در اطراف ترک متمرکز شده و منجر به کاهش استحکام و عمر قطعه و درنتیجه شکست آن می گردند. همچنین ترکهای ناشی از خستگی امکان دارد در حین سرویس دهی قطعه کار به وجود آیند که در پی این ترکها کارکرد مجموعه دچار مشکل می شود. بنابراین وجود یک روش بازرسی با سرعت و دقت بالا، قابل مطعه یا مجموعه، از اهمیت فراوانی برخوردار است. با توجه به محدودیت آزمونهای غیرمخرب مرسوم در

بازرسی برخی مواد نظیر مواد مرکب، کاربرد و توسعه روشهای نوین بیش از پیش مورد توجه قرار گرفته است. تداخلسنجی لیزری یا برشنگاری دیجیتالی یک روش بازرسی و اندازه گیری تماممیدانی مناسب جهت محاسبه دقیق مشتقات جابه جایی سطح است که دارای سرعت تشخیص بالا و قابلیت تشخیص انواع عیوب سطحی و زیرسطحی در مواد مختلف است. این روش که با نام تداخلسنجی برشی الگوی لکهای<sup>۱</sup> هم شناخته میشود، امکان ارزیابی قطعات به صورت غیرتماسی و تمامناحیهای را فراهم می کند. برشنگاری دیجیتالی دارای برتریهای زیادی نسبت به سایر روشهای غیرمخرب و نوری است، از باریکه نور مرجع و اندازه گیری مستقیم کرنشهای سطحی اشاره نمود که در نتیجه، سرعت بالا و کاهش حساسیت

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Speckle Pattern Interferometry

چیدمان برشنگاری به ارتعاشات محیطی را فراهم می-نماید. این خصوصیات سبب کاربرد و توسعه روز افزون برشنگاری دیجیتالی در صنایع مختلف ازجمله صنایع نظامی، هوافضا، خودروسازی و پزشکی گردیده است. از این رو توسعه و اثبات قابلیتهای این روش برای مواد گوناگون و عیوب مختلف به شدت مورد توجه قرار گرفته است [1][۲].

اساس روش برش نگاری بر مبنای تداخل دو جبهه نور لیزر بازتاب شده از سطح جسمی است که در معرض تابش نور تک رنگ لیزر قرار گرفته است. طی این فرایند پرتوهای نور بازتاب شده از سطح نمونه پس از عبور از دستگاه تداخل گر مایکلسون وارد دوربین <sup>(</sup>CCD شده و تصویری لکهای بهوجود میآید که با ثبت تصاویری قبل و بعد از بارگذاری نمونه و کم کردن آنها از یکدیگر، تصویر نهایی به شکل یک الگوی هالهای<sup>۲</sup> حاصل میشود که هالههای ایجاد شده نشاندهنده نواحی هم کرنش در سطح جسم هستند. با استفاده از عملیات پردازش تصاویر و شناخت روابط حاکم بر اصول برش نگاری، می توان به اطلاعات کمی و مفیدی از ارتباط هالهها با کرنشهای سطحی دست یافت [۳].

برشنگاری بر اساس تحقیقات لیندرتز در راستای توسعه روش نوری تمامنگاری<sup>۳</sup> در سال ۱۹۷۰ بهوجود آمد که ابتدا تداخلسنجی الگوی لکهای نام داشت. وی از این روش جهت محاسبه مشتقات جابجایی سطح در راستای عمود بر صفحه استفاده نمود. سه سال بعد برای نخستین بار توسط لیندرتز و باترز در سال ۱۹۷۳ از این روش جهت اندازه گیری ممان خمشی در تیر استفاده شد. در این کار آنها ابتدا میزان شیب سطح را با استفاده از این روش تعیین کرده و سپس میزان ممان خمشی در یک سطح نازک را به دست آوردند. نکته قابل توجه در این پژوهش، استفاده از تداخل گر مایکلسون برای ایجاد تصویر برشی بود [۶].

توه و همکاران از روش برشنگاری برای مشخص کردن ابعاد و عمق عیوب در ورقهای کامپوزیتی زمینه پلاستیکی تقویت شده با الیاف شیشه استفاده نمودند. در

این کار آنها نمونه را در خلاء قرار داده و گرادیان جابه-جایی ایجاد شده را در سطح بررسی کردند. وجود گرادیان شدید جابهجایی سطحی در مناطق معیوب، منشاء اصلی کاربرد روش برشنگاری در یافتن عیوب توسط این محققین و سایر محققین پس از آنان است. بدین ترتیب، با انجام بارگذاری در نمونه دارای عیب و بررسی گرادیانهای جابهجایی خارج از صفحه، عیوب خود را به شکل هالههای

فشرده در تصاویر برش نگاری نشان میدهند [۷]. تا قبل از تکامل سنسورهای CCD، ابزار تصویربرداری در روش برش نگاری دوربین های عکاسی بود و تصاویر را بر نوی فیلم عکاسی ذخیره می کردند که اصطلاحا برش-نگاری سنتی نامیده میشود. برای اولین بار در سال ۱۹۸۰ ناکاداتا و یاتاگایی به جای ضبط تصاویر بر روی فیلمهای عکاسی، از دوربین الکترونیکی و تصویر دیجیتالی استفاده نمودند. استفاده از ثبت دیجیتالی تصاویر و پردازندههای نمودند. استفاده از ثبت دیجیتالی سوق داد [۸]. آزمون رایانهای برای تحلیل و پردازش تصاویر، برش نگاری سنتی را به سمت برش نگاری دیجیتالی سوق داد [۸]. آزمون برشنگاری با استفاده از نور لیزر با طول موجهای متفاوت، برش نگاری دیجیتالی از جمله سرعت بسیار بالاتر، هزینه-برش نگاری دیجیتالی از جمله سرعت بسیار بالاتر، هزینه-های پایینتر و قابلیت مکانیزه کردن سیستم باعث شد که این روش به سرعت جایگزین برش نگاری سنتی گردد.

هانگ تحقیقات گستردهای در زمینه تئوری برش-نگاری و برخی از کاربردهای آن مخصوصا در صنایع لاستیکسازی ارائه کرد. وی در مقالهای که سال ۱۹۸۲ منتشر نموده است، اصول تشکیل هالههای برشنگاری، روش اندازهگیری کرنشهای سطحی و همچنین کاربرد این روش در انجام آزمونهای غیرمخرب در صنایع لاستیکسازی و صنایع هوافضا را مطرح کرد. او همچنین به مقایسه کامل روشهای برشنگاری و تمامنگاری پرداخت و نشان داد که در انجام آزمونهای غیرمخرب، روش برشنگاری مزایای بیشتری نسبت به تمامنگاری فراهم می کند [۱۰].

تحقیقات زیادی در حوزه استفاده از برشنگاری در تشخیص عیوب در مواد مختلف صورت گرفته که بیشتر بر روی عیوب جدایش بینلایهای و حفرههای ایجاد شده بین آنها متمرکز بوده و اما ارزیابی ترکهای زیرسطحی به دلیل دشوار بودن شناسایی آنها کمتر مورد بررسی

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Charged Coupled Device

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Fringe Pattern

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Holography

قرار گرفتهاند و نیاز به مطالعه بیشتری دارند. از اولین کسانی که برشنگاری را برای بازرسی ترک به کار برده است، میتوان به آقای هانگ و همکاران اشاره کرد. ایشان در خلال پژوهش جامعی که در سال ۱۹۹۶ بر روی بازرسی غیرمخرب عیوب گوناگون در مواد مرکب بهوسیله مینتگاری انجام دادند، علاوه بر بررسی عیوب رایج صفحهای، در بخشی از تحقیقاتشان عیب ترک را در پره-مفحهای، در بخشی از تحقیقاتشان عیب ترک را در پره-گرافیتی، شناسایی نمودند. همچنین در یک نمونه کامپوزیتی دیگر ترک ماتریسی را با موفقیت تشخیص دادند. لازم به ذکر است که در این فعالیتها از بارگذاری حرارتی جهت تحریک نمونههای موردنظر استفاده نمودند [۱۱].

در پژوهش دیگری که توسط یانگ و همکاران در سال ۱۹۹۸ انجام شده است، جسم مورد مطالعه یک صفحه فولادی میباشد که از همه جهات بهصورت مستحکم مقید شده است. چهار عیب به صورت شیارهایی در پشت قطعه ایجاد گشته است. صفحه با فرکانسهای مختلف تحت بارگذاری ارتعاشی قرار گرفته و نتایج برشنگاری با روش

زمان میانگین مورد مطالعه و بررسی قرار گرفتند [۱۲]. در سال ۲۰۰۷ آقای لیوینگ استون و همکارانشان با استفاده از برشنگاری به عنوان یک روش آزمون غیرمخرب، عمق، اندازه و جهت رشد ترکها را در بتنها و سازههای بتنی بدست آوردهاند [۱۳]. در پژوهش دیگری توسط آقای معتمدی، ایشان توانایی و کاربرد روش برش-نگاری را در بازرسی و ارزیابی میکروترکهای سطحی و زیرسطحی در ویفرهای سیلیکونی نشان دادند. در این پژوهش از دو نوع بارگذاری فشاری و حرارتی جهت بازرسی نمونهها استفاده نمودند [۱۴].

یکی از مهمترین پارامترهای تاثیرگذار در بازرسی ترکها، جهت برش میباشد از این رو وانگ و همکاران در ۲۰۱۶ با علم به وابستگی جهت برش به جهت عیوب در برش-نگاری، در عیبهای نامتقاران مانند ترکها و شیارها، چیدمان جدیدی را ارائه کردند که قابلیت اندازه گیری کرنش در دو جهت عمود بر هم را به صورت همزمان فراهم می نمود. در این چیدمان جدید از یک دوربین CCD، دو عدد لیزر و همچنین دو دستگاه تداخل گر مایکلسون برای ایجاد دو تصویر برشی در دو راستای عمود بر هم x و y

استفاده شد که امکان تهیه دو تصویر برشنگاری در دو راستا را تنها در یک مرحله عکسبرداری بهوجود می آورد [۱۵]. در پژوهشی دیگر، یانگ و همکاران در سال ۲۰۱۷ به بررسی پارامترهای مهم و تاثیرگذار در روش برشنگاری دیجیتالی مانند نوع و مقدار بارگذاری، اندازه برش، جهت برش و موقعیت عیب پرداختند. در بخشی از آن مطالعه، با توجه به این که جهت برش بیشتر در نقصهای دارای اشکال نامتقارن نظیر ترک و شیار اهمیت دارد، عیوبی به صورت خطی در قطعهای از جنس آلومینیوم ایجاد نمودند. طبق نتایجی که حاصل شد، زمانی که جهتهای برشی عمود بر جهت عیب باشند، شاهد بهبود نتایج آزمون خواهیم شد [۱۶].

در تحقیقی توسط آقاجعفری و اکبری عیوب تحت بار به شکل دایره در اندازه و عمقهای مختلف مورد ارزیابی قرار گرفتند. آنها از بارگذری حرارتی برای تحریک نمونههای از جنس پلیاتیلن استفاده نمودند. در این تحقیق اثر اندازه

بارگذاری و فاصله برش بر روی نتایج مشخص شد [۱۷]. تیزمغزنژاد و همکاران ترکهای زیرسطحی دارای طول و زوایای متفاوت را در نمونههایی از جنس پلیمر با بکارگیری روش برشنگاری و استفاده از بارگذاری حرارتی تشخیص دادند. آنها اذعان داشتند که هرچه زاویه بین جهت برش و جهت ترک عمودتر باشد، تشخیص عیب راحتتر خواهد بود [۱۸]. در پژوهشی دیگر توسط ایشان، این بار ترکهای داخلی را در دو نوع کامپوزیت تقویت شده با الیاف کربن و الیاف شیشه مورد بازرسی قرار دادند. آنها متوجه شدند که جنس الیاف مورد استفاده در کامپوزیتها بر نتایج و کیفیت هالهها تاثیرگذار است [۱۹].

آسمانی و همکاران در پژوهشی قابلیت روش برهمنگاری لیزری را به منظور عیبیابی قطعات بررسی نمودند. در این تحقیق، آنها از نور لیزر جهت ایجاد الگوی لکهای استفاده نمودند. آنها عیب زیرسطحی موجود در نمونهای از جنس پلیپروپیلن را با این روش تشخیص دادند و همچنین کرنشهای خارج از صفحه را اندازه گیری نمودند [۲۰].

بناکار و اکبری در مطالعهای مروری با تمرکز بر جنس مواد مورد آزمایش، فعالیتهای انجام شده در این زمینه را مورد بحث و نتیجه گیری قرار دادند [۲۱].

همانطور که از مطالعه پژوهشهای گذشته میتوان نتیجه گرفت، ترکها به دلیل ساختار ریز و کوچک آنها از دشوارترین نوع عیوب و ناپیوستگیهای موجود در مواد جهت تشخیص هستند که بسیار خطرناک میباشند. همچنین عمده تحقیقات مرتبط قبلی بر مرور و بررسی توسعه روش برشنگاری و قابلیتهای آن در ارزیابی مواد مختلف و عیوب صفحهای متمرکز بوده است. لذا در این مطالعه سعی شده است، ضمن معرفی اصول و مبانی مطالعه سعی شده است، ضمن معرفی اصول و مبانی شناسایی و اندازه گیری ترکها در مواد مختلف، با تکیه بر مرور فعالیتهای گذشته، مورد بررسی و اثبات قرار بگیرد. همچنین تفاوت و تاثیر سطوح تخت و منحنی در ارزیابی ترکها نیز مورد بررسی قرار گرفته است.

# ۲- اصول و مبانی روش برشنگاری ۲-۱- شرح روش

برشنگاری دیجیتالی یک روش نوری بر پایه اصول تداخلسنجی نور لیزر میباشد که برای اندازه گیری تمام-میدانی و غیرتماسی کرنشهای صفحهای مورد استفاده و توسعه قرار گرفته است. این روش معادل یک کرنشسنج تماممیدانی عمل میکند که امکان مشاهده توزیع کرنش در یک ناحیه بزرگ را فراهم مینماید. در این روش دو جبهه نور بازتاب شده از سطح جسمی که در معرض تابش یک باریکه نور تک رنگ لیزر قرار گرفته است، وارد دستگاه تداخلسنج می شود و توسط دو آینه ثابت (مرجع) و متحرك باهمديگر تداخل مىكنند. حاصل اين عمليات یک الگوی لکه ای است. تصویر نهایی، حاصل تفاضل شدت نور ذخیره شده تصاویر لکهای قبل و بعد از بارگذاری یا تغییر شکل جسم مورد ارزیابی است که بعد از عملیات پردازش تصویر، یک تصویر هالهدار از سطح نمونه ایجاد می گردد. هاله های ایجاد شده نشان دهنده نواحی هم کرنش در سطح جسم میباشند.

در برشنگاری برای روشن نمودن سطح نمونه از نور لیزر تک رنگ، و جهت پراکنده ساختن نور لیزر بر روی سطح قطعه موردنظر بهصورت یکنواخت، از عدسی واگراکننده استفاده می شود. جهت ایجاد تداخل و تشکیل الگوی لکه ای از یک مجموعه برشی تداخل سنج استفاده

می گردد. شکل ۱ چیدمان و اجزاء روش برشنگاری را نمایش میدهد.



شکل ۱- شماتیکی از چیدمان برشنگاری [۳۲]

در این روش قطعه دارای عیب تحت نوعی از بارگذاری قرار گرفته و بهوسیله چیدمان مذکور، تصاویر الگوی لکهای قبل و بعد از بارگذاری توسط دوربین CCD از سطح نمونه ثبت میشود. با تفریق این تصاویر از همدیگر، یک الگوی هالهای تشکیل میشود، این الگوها نشان دهنده نقاط هم کرنش و محل عیوب میباشند. در نقاطی که قطعه دارای نقص میباشد، این عیوب بهصورت ایجاد ناپیوستگی در هالهها پدیدار میشوند. با بررسی فاز الگوهای هالهای، میتوان به اطلاعات کمی از گرادیان جابهجایی خارج از صفحه دست پیدا کرد. بر همین اساس اندازه گیری کمی عیوب و کرنش سطح جسم با استفاده از تکنیکهای استخراج فاز قابل محاسبه میباشد [۲۲]. در شکل ۲ تصویری از الگوهای لکهای و هالهای نشان داده شده است.



شکل ۲- تصویر الگوی هالهای در سمت راست و الگوی لکهای در سمت چپ [۲]



شکل ۳- شماتیک تداخلسنج مایکلسون اصلاح شده [۳۵]

## ۲-۳- معادلات حاکم

تداخل گر مایکلسون الگوهایی را ایجاد می کند که با شدتهای مختلف بر روی پرده تشکیل می گردد که این تغییرات در الگوها به اختلاف فاز بستگی دارد. اختلاف فاز دو موج ناشی از اختلاف مسیرهای نوری (از منبع تا نقطه تداخل)، برابر است با φ یا φΔ:

بازوهای تداخلسنج مایکلسون می باشند. شدت نور ثبت شده در صفحه دوربین (I)، ناشی از تداخل دو تصویر برش خورده برابر خواهد بود با:

 $I = I_0 [1 + \gamma . \cos \varphi]$  (۲) که در آن *I* شدت نور تداخلی،  $I_0$  شدت نور متوسط زمینه،  $\gamma$  مدول تداخل و  $\varphi$  اختلاف فاز تصادفی بین تصاویر برش خورده در هر نقطه میباشد.

با ایجاد هرگونه جابهجایی سطحی در نمونه، اختلاف اندک مسیر موج تا صفحه دوربین باعث بهوجود آمدن اختلاف فاز امواج رسیده شده در هر نقطه از تصویر و تغییر شدت نور تصویر می گردد. پس از اعمال تنش و در نتیجه ایجاد تغییرشکل سطحی در نمونه، شدت نور تداخلی در هرنقطه به صورت رابطه زیر تغییر می کند:

$$I' = I_0 [1 + \gamma . \cos(\varphi + \Delta)] \tag{(7)}$$

که در این رابطه *I* شدت نور تداخلی در هر نقطه از الگوی لکهای و *Δ* تغییرفاز در اثر تغییر شکل نسبی ناشی از تنش اعمالی می باشد. با محاسبه اختلاف بین شدت نور برای بارگذاری یا تحریک قطعه کار بهمنظور ایجاد جابه-جایی سطحی در نمونه موردنظر، روشهای متنوعی وجود دارد. بارگذاری کششی، فشاری، حرارتی، خلاء و ارتعاشی از مرسومترین روشهای موجود جهت تحریک نمونه می-باشند. عوامل تاثیر گذار در نتایج برشنگاری شامل نوع و اندازه بارگذاری، اندازه و جهت برش، اندازه و عمق ترک میباشند. پارامترهای اصلی و قابل تنظیم برشنگاری شامل اندازه بارگذاری، اندازه برش و جهت برش میباشد که برای جنس و عیبهای مختلف، مقادیر مختلفی می تواند داشته باشد. چنانچه این مقادیر در محدودهای خارج از مقدار بهینه اعمال شوند تصاویر و هالههای برش-نگاری دچار ناهمبستگی و نویز شدید می شوند و همین امر باعث میشود نتایج دقت و صحت کافی را نداشته باشند. لذا نمی توان از مقادیر مورد استفاده برای یک جنس با ابعاد مشخص، برای بررسی جنسی دیگر با هندسه متفاوت استفاده نمود [٢٣].

## ۲-۲- تداخلگر

در روش برشنگاری، به منظور ایجاد تداخل از یک وسیله برش گر که بین قطعه و دوربین قرار می گیرد استفاده می شود. این وسیله دو تصویر روی هم افتاده با فاصله جانبی و یا "برش خورده" از قطعه را بر روی صفحه دوربین ایجاد میکند. ابزارهای برشی متنوعی وجود دارند نظیر گوه شیشهای، منشور فرنسل، تداخل گر ماخ زندر و تداخل گر مایکلسون که در این میان تداخل گر مایکلسون اصلاح شده به علت سهولت در عملکرد و تنظیم آسان پارامترهای فاصله و جهت برش، نسبت به سایر روشها متداول تر می باشد [۲۳]. در شکل ۳ چیدمان تداخل گر مایکلسون شامل عدسی، آینهها، شکافنده پرتو نور و لیزر را به صورت شماتیک نشان داده شده است. همان طور که از شکل پیدا است، یک پرتو نور لیزر با عبور از دو عدسی که هر کدام اثر پخش کنندگی بر روی پرتو دارند، به صورت یک موج تخت در آمده و در جداکننده نور به دو موج تبدیل می شود که این امواج پس از برخورد با دو آینه  $M_1$  و  $M_2$  دوباره در جداکننده ترکیب می شوند. بخشی از این موج ترکیب شده به سمت دوربین سوق داده می شود و در نتیجه، تداخل دو موج در صفحهٔ دوربین ضبط می گردد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Decorrelation

قبل و بعد از بارگذاری، هالههای برشنگاری با شدت نور جدید به صورت زیر حاصل میگردد:

$$I_s = I \left( -I = 2I_0 \gamma . \sin\left(\varphi + \frac{\Delta}{2}\right) . \sin\frac{\Delta}{2} \right)$$
(f)

که در آن شدت نور <sub>۲</sub><sup>s</sup> در هر پیکسل اندازهگیری شده و براساس آن جابهجایی سطح بهدست خواهد آمد. از آنجا که تصویر نمیتواند مقادیر روشنایی منفی اختیار کند، قدرمطلق <sub>s</sub>. [13].

چنانچه  $\Delta = 2N\pi$  که ....N=0,1,2, شماره هاله را مشخص می کند، مقدار  $I_s$  صفر شده و هاله های تاریک مشاهده می گردد. بین هر دو هاله تاریک متوالی منطقه روشن ایجاد می گردد که در نتیجه الگوی حاصل، یک الگوی روشن و تاریک متوالی خواهد بود.

وجود مقدار  $\left(\frac{\Phi}{2} + \frac{\Phi}{2}\right)$  در معادله (۴) که  $\varphi$  فاز تصادفی ناشی از تداخل اولیه میباشد، باعث پدید آمدن نویز شدیدی در الگوهای هالهای می گردد. کاهش کیفیت هالهها در نقاط حساس، موجب دشواری در تمییز الگوهای اصلی می گردد. مقداری از نویز ایجاد شده را میتوان با استفاده از روشهای مختلف پردازش تصاویر نظیر فیلترینگ کاهش داد.

اختلاف فازی که در روش برشنگاری مدنظر است، همان اختلاف فاز امواج رسیده از دو نقطه متفاوت بر روی نمونه میباشد که به اندازه فاصله برش در کنار هم قرار دارند. با در نظر گرفتن نقطه (P(x,y,z) بر روی سطح جسم قبل از تغییرشکل، مسیر نوری طی شده از منبع تابش ( $S(x_{s},y_{s},z_{s})$  تا نقطه تشکیل تصویر (D(Xo,Yo,Za در شکل (۴) نشان داده



پس از اعمال تغییرشکل اندک به سطح نمونه، نقطه 
$$P$$
 به  
نقطه  $(u,v,w)$  منتقل می گردد که  $(u,v,w)$   
بردار جابهجایی در نقطه  $P$  میباشد. مبدا مختصات در  
سطح نمونه و جهت  $Z$  در راستای عمود بر سطح در نظر  
گرفته شده است [۲۶].  
تغییر مسیر نوری طی شده از نقطه  $P$  در اثر تغییرشکل  
مکان برابر است با:  
(۵)

که در آن طول هر یک از مسیرهای نوری برابر است با:  
SP = 
$$((x - x_s)^2 + (y - y_s)^2 + (z - z_s)^2)^{1/2}$$

SD = 
$$((x - x_D)^2 + (y - y_D)^2 + (z - z_D)^2)^{1/2}$$

$$\begin{split} SP^{'} &= \left((x+u-x_{\rm s})^2+(y+v-y_{\rm s})^2+(z+w-z_{\rm s})^2\right)^{1/2}\\ P^{'}\mathrm{D} &= \left((x+u-x_{\rm D})^2+(y+v-y_{\rm D})^2+(z+w-z_{\rm D})^2\right)^{1/2}\\ \mathrm{c}(x+u-x_{\rm D})^2+(y+v-y_{\rm D})^2+(z+w-z_{\rm D})^2)^{1/2}\\ \mathrm{c}(x+u-x_{\rm D})^2+(y+v-y_{\rm D})^2+(z+w-z_{\rm D})^2)^{1/2} \end{split}$$

جملات با درجه پایینتر داریم:

$$\Delta L_p = \left(\frac{x - x_D}{R_D} + \frac{x - x_s}{R_s}\right)u + \left(\frac{y - y_D}{R_D} + \frac{y - y_s}{R_s}\right)v \qquad (Y)$$
$$+ \left(\frac{z - z_D}{R_D} + \frac{z - z_s}{R_s}\right)w$$

كە:

$$R_D = (X_D^2 + y_D^2 + z_D^2)^{1/2}$$
  

$$R_S = (X_S^2 + y_S^2 + z_S^2)^{1/2}$$
(A)

با جایگزینی مقادیر زیر:

$$A = \frac{x - x_D}{R_D} + \frac{x - x_S}{R_S}$$

$$B = \frac{y - y_D}{R_D} + \frac{y - y_S}{R_S}$$

$$C = \frac{z - z_D}{R_D} + \frac{z - z_S}{R_S}$$
(9)

 $x - x_{\rm D} = x - x_{\rm C}$ 

$$\Delta L_p = Au + Bv + Cw \tag{(1)}$$

Q و P میرسد از نقاط P و Q میرسد از نقاط P و Q بازتاب میشود که تغییر طول مسیر نوری ناشی از Q بازتاب میشود که تغییر طول مسیر نوری ناشی از Q بازتاب میشود که تغییر شکل برای نقطه P برای است با معادله (۱۰). نقطه Q بر روی در فاصلهای برابر اندازه برش dx نسبت به نقطه P بر روی سطح جسم قرار گرفته است. پس از اعمال تغییرشکل، نقطه Q(x+dx,+y,z) به نقطه نقطه راد که در آن  $Q(x+dx+u+\delta u,y+v,z+w+\delta w)$  باجزای جابهجایی در داد که در آن  $V+\delta v$  و  $W+\delta w$  اجزای جابهجایی در

راستای x وy وz هستند. تغییر مسیر نوری ناشی از تغییرشکل در نقطه Q برابر خواهد بود با:

 $\Delta L_Q = A (u + \delta u) + B (v + \delta v)$ + C (w + \delta w) (11)

اختلاف تغییر مسیر نوری بین P و Q از تفاضل (۱۰) برابر خواهد بود با:

میباشد. بنابراین را میتوان به شکل زیر بازنویسی کرد:  $\Delta = \frac{2\pi}{\lambda} (k_x \frac{\partial u}{\partial x} + k_y \frac{\partial v}{\partial x} + k_z \frac{\partial w}{\partial x}) \delta x \qquad (۱۴)$ 

چنانچه زوایای تابش و بازتابش تقریبا همراستا بوده و عمود بر سطح نمونه باشند، اندازه اجزای  $k_x$  و  $k_x$  نزدیک صفر بوده و سیستم برشنگاری تنها به مشتقات جابهجایی خارج از صفحه حساس خواهد بود. در این حالت مشتق جابهجایی خارج از صفحه برابر خواهد بود با:

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\lambda \Delta}{4\pi \delta x} \tag{10}$$

چنانچه برش در راستای y اعمال گردد، مشتق جابهجایی خارج از صفحه برابر است با:

$$\frac{\partial w}{\partial y} = \frac{\lambda \Delta}{4\pi \delta y} \tag{19}$$

بنابراین یکی از مزایای عمده روش برشنگاری در مقایسه با سایر روشهای نوری، قابل تنظیم بودن حساسیت اندازه گیریها به وسیله تغییر ساده در جهت و فاصله برش می اشد.

۳- کاربرد برشنگاری در بازرسی ترک
۳-۱- بازرسی ترک در نمونههای فلزی مسطح
۵ یکی از روشهای سنتی مرسوم در بازرسی ترکها در مواد فلزی، آزمون غیرمخرب فراصوتی میباشد که فرایند بازرسی را بهصورت نقطه به نقطه و با استفاده از ماده

واسطه انجام میدهد که این ویژگیها باعث صرف زمان زیادی می گردد. با توجه به ماهیت غیرتماسی و تمام-ناحیهای بودن برشنگاری، این روش می تواند جایگزین مناسب تری جهت ارزیابی ترکها و سایر عیوب در مواد فلزی باشد.

ملوین و همکاران در راستای به چالش کشیدن توانایی برشنگاری در ارزیابی ترکها در پانلهایی مسطح از جنس مواد فلزی، یک ماتریس آزمایشی بزرگ از پانلهای فولادی و آلومینیومی با نقایص زیرسطحی با اندازههای مختلف از ۰/۸ تا ۲۵/۴ میلیمتر را تحت بارگذاری کششی قرار داده و شیبهای جابهجایی خارج از صفحه را با استفاده از یک چیدمان خارج از صفحه برشنگاری اندازه-گیری نمودند. برای اعمال یک بارگذاری کششی یکنواخت و متعامد بر روی ترکهای افقی ایجاد شده توسط ماشینکاری تخلیه الکتریکی در هر کدام از پانلهای آلومینیومی و فولادی با ضخامت ۱ میلیمتر و ابعاد ۱۵ در ۱۵ سانتیمتری، از یک دستگاه بارگذاری MTS 810 با قابلیت اعمال بار کنترل شده استفاده شد. به ازای هر ۲/۵۴ میکرومتر از تغییرمکان بر اثر بارگذاری اعمال شده بر روی پانلها، یک عکس برشنگاری ثبت شد. بارگذاری تا جایی که دیگر هالهها قابل استناد نبودند تکرار گردید. شکل (۵) ماتریس آزمایشی که برای نمونههای فولادی و آلومینیومی استفاده شده است را نشان میدهد. عکسهای برشنگاری با استفاده از یک دوربین استاندارد ۵۱۲ در ۵۱۲ پیکسل CCD ضبط و به صورت یک صفحه مشبک مفهومی<sup>۱</sup> در رایانه ماکینتاش به صورت دیجیتالی گنجانده شده است [۲۷].



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Perceptics frame grabber boar

شکل ۷- شماتیک یک صفحه T6-6061 با ترک مهندسی شده [۲۸] علاوه بر این، یک الگوریتم بازیابی فاز تک فریم نیز با استفاده از تجهیزات سخت افزاری مناسب، جهت بهدست

آوردن اطلاعات فازی از تغییر شکل گذرا ناشی از بارگذاری حرارتی همانند شکل ۹ پیادهسازی شده است. اطلاعات فاز بازیابی شده نیز در تصویر شکل ۸ قابل دستیابی می باشد. با معلوم بودن مشخصات مواد، نقشه های فازی برای اندازه گیری کمی ترک مفید خواهد بود [۲۸].



شکل ۸- نقشه فاز واپیچیده ترک زیرسطحی در نمونه آلومينيومي [٢٨]

قطعه دیگری با دو ترک هم اندازه اما در عمقهای مختلف نیز مورد آزمایش قرار گرفت. ترک A در عمق ۱ میلیمتری و ترک B در عمق ۲ میلیمتری زیر سطح پانل قرار دارند. تجزیه و تحلیل هالههای برشنگاری نشان میدهد که هرچه ترک به سطح قطعه نزدیکتر باشد، استحكام خمشى موضعى ضعيف تر و تغييرشكل محلى ناشی از حرارت شدیدتر خواهد بود، بنابراین ترکهای نزدیکتر به سطح نمونه باعث تراکم بیشتر هالهها در مقایسه با آنهایی که در عمق بیشتری قرار دارند، می-شود.

تمرکز اصلی پژوهش ذکر شده بر مرتبطسازی الگوهای هالهای مشاهده شده با ویژگیهای مکانیکی مهم مانند جابهجایی، تنش و کرنشهای مرتبط با تغییرشکل نمونه بود. برای کمی سازی نتایج تجربی، یک مدل المان محدود 1 با استفاده از یک پکیج نرمافزار تجاری المان محدود COSMOS<sup>TM</sup> جهت شبیه سازی تغییر شکل نمونه-ها، طراحی شد. اندازه کوچکترین ترکی که بهوسیله چیدمان مذکور شناسایی گردید، ۳/۲ میلیمتر با استفاده از لنز بزرگنمایی به اندازه ۷۰ میلیمتر با یک کریستال برشی ۱ درجه بود. شکل ۶ تصاویر هالهای حاصل از آزمایشات تجربی و شبیهسازی را نشان میدهد که بر اساس تحليل اين هالهها، تطابق خوبي بين طول تركهاي اندازه گیری شده و فاصله بین مراکز دو هاله ناشی از وجود ترک در تصاویر هالهای برقرار بود.



شکل ۶- مدلسازی نوری و نتایج تجربی پانل آلومینیومی با ترک زیرسطحی ۱۲/۷ که به اندازههای a) ۷/۶۲ میکرومتر و b /۱۶ (b میکرومتر تحت جابهجایی قرار گرفته است [۲۷]

برای بررسی قابلیت برشنگاری در بازرسی ترک در نمونههای فلزی و مسطح، آقای کارلسون و همکاران یک نمونه آزمایشگاهی به شکل پانلی از جنس آلومینیوم T6-۶۰۶۱CORUSTM دارای عیب ساختگی تهیه کردند. شکل ۷ ابعاد شماتیک نمونه موردنظر را نشان میدهد که توسط هالههای برشنگاری با موفقیت شناسایی شده است [۲۸].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Finite Element Model



شکل ۹- تراکم متفاوت هالهها مربوط به ترکهای زیرسطحی با عمق متفاوت که ترک سمت راست عمق بیشتری دارد [۲۸]

برای ارزیابی حساسیت برشنگاری به جهتهای مختلف برشی در فرایند بازرسی ترکهای زیر سطحی در نمونه-های آلومینیومی، ژانوی لیو و همکاران تعدادی ترک با عمقهای مختلف بر روی یک صفحه آلومینیومی ایجاد نمودند. رابطه بین طول ترک و عمق بحرانی ترک در شکل ۱۰ به صورت نموداری رسم شده است. طبق نمودار، قابلیت تشخیص ترک در برشنگاری با توجه جهت برش تصویر نسبت به به جهت طولی ترک متفاوت میباشد [۲۹].



تصاویر برشنگاری برای نمونه آلومینیومی دارای ترکی به طول ۱۵ میلیمتر در عمق ۱/۸ میلیمتر، تحت جهتهای مختلف برشی در شکل ۱۱ نشان داده شده است. هنگامی که جهت برش تصویر عمود بر جهت ترک نیست، به عنوان مثال زاویه برش ۰ یا ۴۵ درجه نسبت به راستای ترک تنظیم میشود، حساسیت برای تشخیص نقص

نسبت به جهت برش عمودی نسبتا بیشتر است. ترک را میتوان از روی الگوهای هالهای برشنگاری به صورت کمی نیز ارزیابی نمود. در شکل (۵) ۱۱ محل ترک توسط پیکان قابل مشاهده است. در مورد نمونههای نازک، انتهای ترک را میتوان با تغییر در عرض هاله یا تغییر جهت هاله ترک را میتوان با تغییر در عرض هاله یا تغییر جهت هاله تشخیص داد. در شکل (۵) ۱۱، طول ترک الست که حدود ۱۹/۸ میلیمتر از روی تصویر اندازه گیری شده است. در شکل (۲۰) که جهت برشی ۴۵ درجه است، طول باشد. بنابراین طول ترک اندازه گیری شده ( $L_2 + \Delta_1$ ) باشد. بنابراین طول ترک اندازه گیری شده ( $L_2 + \Delta_1$ ) باشد. بنابراین طول ترک اندازه گیری شده که میتوان تقریبا برابر است با ۱۶ میلیمتر که به طول واقعی ۱۵ میلیمتر نزدیکتر میباشد. این نشان میدهد که میتوان مول ترک را تقریبا با استفاده از هالههای برشنگاری با جهتهای مختلف برش نیز به صورت کمی اندازه گیری



شکل ۱۱- تصاویر برشنگاری صفحه آلومینیومی با ترک به طول ۱۵ میلیمتر و عمق ۱/۸ میلیمتر با جهت برش a) عمود بر جهت ترک هنگام افزایش دما جسم b) عمود بر جهت عیب هنگام کاهش دما جسم c) ) تحت زاویه ۴۵ درجه در هنگام افزایش دما d) به موازات جهت ترک در هنگام افزایش دما [۲۹]

با توجه به این آزمایشات میتوان نتیجه گرفت برای مواد فلزی مانند آلومینیوم که دارای ترک میباشند، هنگامی که جهت برش با جهت طولی ترک عمود نباشد، می توان حساسیت بازرسی نسبتاً بالاتری را تجربه نمود، لذا اجازه دهید که یک زاویه  $\infty$  بین جهت برش و جهت طولی ترک برقرار باشد. الف: هنگامی که ۹۰ =  $\infty$  است، هالههای اضافی ناشی از تنش حرارتی به صورت موازی با هالههای دیگر ایجاد میشود، همانطور که در شکل (۲) ۱۱ مشاهده

می شود، این امر موجب دشواری تشخیص و تمایز هاله مربوط به ترک از سایر هالهها می گردد. ب: از آنجایی که طول ترک بسیار بزرگتر از عرض آن است، زمانی که زاویه برش بین ۰ تا ۴۵ درجه می باشد، نسبت به حالت ۹۰ درجه هالههای بیشتری به وسیله ترک تحت تاثیر قرار خواهند گرفت. ج: هنگامی که یک صفحه نازک تحت خواهند گرفت. ج: هنگامی که یک صفحه نازک تحت بارگذاری حرارتی قرار می گیرد، ممکن است اجزای شیب-فوی جابهجایی که برشنگاری به آنها حساس است بسیار کوچک باشند، در نتیجه هالهها به اندازه کافی مشاهده نمی شوند. با تغییر جهت برش تصویر، به عنوان مثال با انتخاب زاویه برش بین ۰ تا ۴۵ درجه می توان یک جزء بزرگتر از شیبهای جابهجایی را در تصاویر برشنگاری وارد نمود. بدین صورت حساسیت برای تشخیص عیب

نوعی دیگر از ترکهای مرسوم و خطرناک در مواد، ترک-های ناشی از خستگی است. بارگذاری ارتعاشی یک روش مناسب برای بازرسی ترکها و مخصوصا ترکهای خستگی در قطعات فلزی میباشد. هاژون لیو و همکاران به این منظور یک نمونه آلومینیومی T351-2024 با ابعاد ۳۰۰ در منظور یک نمونه آلومینیومی ۲351-2024 با ابعاد ۳۰۰ در ایم دستگی به اندازههای ۳ ، ۵ و ۱۰ میلیمتر را با های خستگی به اندازههای ۳ ، ۵ و ۱۰ میلیمتر را با بار خستگی متناوب با ماشین اونیورسال ایجاد کردند. مطابق شکل ۱۲، یک مبدل پیزوالکتریک در فاصله ۲۰ میلیمتری از یک شکاف از طرفی که قابل رؤیت میباشد، میلیمتری از یک شکاف از طرفی که قابل رؤیت میباشد، تحریک قطعه کار و ترکها قرار گرفته است [۳۰].



شکل ۱۲- چیدمان برشنگاری برای ارزیابی ترک خستگی در نمونه آلومینیومی توسط بارگذاری توسط امواج فراصوتی با استفاده از یک مبدل پیزوالکتریکی [۳۰]

پس از تعیین فرکانسهای تشدید مبدل پیزوالکتریکی، ابتدا یک شکاف ۱۰ میلیمتری که تداعی کننده ترک یا عیب است از روبهرو مورد آزمون برشنگاری قرار گرفت که نتایج آن مطابق شکل ۱۳ در حالتهایی ملاحظه میکنید که تصویر a مربوط به عکس نوری عادی از نمونه دارای شکاف میباشد، در b تصویر برشنگاری از شکاف در حالتی که مبدل پیزوالکتریک خاموش است و تصاویر c تا f نتایج برشنگاری برای شکاف موردنظر تحت بارگذاری بهوسیله مبدل پیزوالکتریک در فرکانسهای تشدید بهوسیله مبدل پیزوالکتریک در فرکانسهای تشدید مختلف را نشان میدهد. شکل ۱۴ نیز نتایج برشنگاری در برشنگاری از طرف مقابل و به صورت غیرمخرب انجام شده است که در این حالات شکاف ۱۰ میلیمتری در عمقی به ضخامت قطعه کار قرار دارد [۳۰].



شکل ۱۳– بازرسی ترک ۱۰ میلیمتری در قطعه آلومینیومی با ضخامت ۱۰ میلیمتر از روبهرو توسط برشنگاری تحت بارگذاری ارتعاشی بهوسیله مبدل پیزوالکتریک در فرکانس-های مختلف [۳۹]



شکل ۱۴ – بازرسی ترک ۱۰ میلیمتری در قطعه آلومینیومی با ضخامت ۱۰ میلیمتر از پشت توسط برشنگاری تحت بارگذاری ارتعاشی بهوسیله مبدل پیزوالکتریک در فرکانسهای مختلف [۳۰]

جهت بررسی تاثیر ابعاد نمونه بر روی نتایج، آزمون برشنگاری بر روی نمونهای دیگر از همان جنس و با ضخامت ۶ میلیمتر انجام شد. همانطور که در شکل ۱۵ نیز دیده میشود، از همان فرکانسهای قبلی جهت تحریک نمونه استفاده گردیده که بر اساس نتایج، ابعاد نمونه تاثیری بر روی فرکانسهای بهینه ندارند. بنابراین میتوان نتیجه گرفت که فرکانس بهینه آزمون تنها به وسیله فرکانسهای تشدید مبدلهای پیزوالکتریک تعیین خواهد شد و وابستگی به ابعاد نمونه و اندازه عیوب ندارد [۳۰].



شکل ۱۵- انجام آزمونهای مشابه با فرکانسهای مشابه بر روی نمونه آلومینیومی دارای ضخامت ۶ میلیمتر جهت بررسی وابستگی فرکانسهای آزمون برشنگاری به ابعاد نمونه [۳۰]

در برشنگاری برای ایجاد کنتراست کافی جهت مشاهده نقص در سازههای مورد بررسی، به یک سطح مشخصی از جابهجایی سطحی نیاز است. جهت بررسی آستانه تشخیص در این روش به وسیله امواج صوتی به عنوان بارگذاری تنش، طبق شکل ۱۶ آزمون برشنگاری در ولتاژهای موثر مختلف انجام شد. نمونه آزمایشی یک صفحه از جنس آلیاژ آلومینیوم با ضخامت ۱۰ میلیمتر با یک شکاف ۱۰ میلیمتری در نزدیکی سوراخهای اتصال دهنده می باشد (شکل (۱۶(a)). فرکانس موثر بر روی فرکانس بهینه که ۴۵ کیلوهرتز میباشد ثابت درنظر  $V_{pp} = 2 \cdot v_{pp}$  گرفته شد. زمانی که ولتاژ موثر بر روی مقادیر و  $V_{pp}=\cdot$  تنظیم شده است هیچ عیبی شناسایی نشد (شکل ( $V_{pp} = \Delta \Delta$  و ( $V_{pp} = \Delta \Delta$ ). در ولتاژ موثر ( $V_{pp} = \Delta \Delta$  عیب موجود در نمونه، قابل تشخیص می باشد (شکل (۱۶(d))، لذا با افزایش ولتاژ از ۵۵ تا ۸۰، تصاویر برشنگاری کنتراست بهتری را نشان میدهند (شکل (e) ۱۶ و (۱۶(f)). بنابراین کمترین مقدار ولتاژ موثر جهت تشخیص ترک ۱۰  $V_{pp} = 0$ میلیمتری در فرکانس تشدید ۴۵ کیلوهرتز،  $V_{pp} = 0$ تعيين شد [۳۰].



شکل ۱۶- نتایج برشنگاری در ولتاژهای مختلف ۰ تا ۸۰ ولت[۳۰]

حال با استفاده از نتایج تحقیقاتی که در مورد شرایط بهینه بارگذاری انجام شد میتوان ترکهای خستگی را در نمونه آلومینیومی بازرسی نمود. نمونههای مورد آزمایش، صفحات آلومینیومی به ضخامت ۱۰ میلیمتر و دارای ترکهای خستگی به طول ۳، ۵ و ۱۰ میلیمتر بودند. فرکانسهای موثر از ۱۰ تا ۳۵۰ کیلوهرتز با فاصله ۱ کیلوهرتز تنظیم شدهاند. شکل ۱۷ تصویر عادی و نتایج برشنگاری را برای نمونههای دارای ترک خستگی با طول ۳ ، ۵ و ۱۰ میلیمتر از دو طرف روبهرو و پشت نمونه نشان میدهد. برشنگاری صوتی در فرکانس موثر ۴۵ کیلوهرتز و ولتاژ موثر ۱۰۰ انجام شد. شکل (a) ۲۷ تا (c) تصاویر عادی یا نوری از روبهرو نمونهها را نشان میدهد که ترکهای خستگی از این طرف قابل رویت هستند، اما از سطح پشتی نمونه، مشاهده نمی شوند (شکل (g) و (۱۷(i). برای نمونه با ترک خستگی ۱۰ میلیمتری که از روبهرو آزمایش شده است، تشخیص ترک به صورت موفقیت آمیز انجام شده است (شکل (۱۷(d))، اگرچه طول تشخیص داده شده کمی کوتاهتر میباشد (حدود ۷ میلیمتر). برای نمونههایی که دارای ترکهای خستگی ۵ و ۳ میلیمتر و از روبهرو مورد آزمایش قرار گرفتهاند نیز نتایج برشنگاری در شکلهای (e) تا (f) به ترتیب حاکی از موفقیتآمیز بودن تشخیص ترکها منتها با طولهای تشخیصی به ترتیب ۳ و ۲ میلیمتر میباشد. بنابراین نتایج نشان میدهد که برشنگاری مبتنی بر امواج صوتی میتواند اندازه ترک را از

سمت جلو با اختلاف ۳ میلیمتر تشخیص دهد. در آزمایشهایی که از پشت نمونه انجام شد، ترکها نقایصی زیر سطحی در عمق ۱۰ میلیمتر محسوب میشوند. در بازرسی نمونه دارای ترک ۱۰ میلیمتری، ترک موردنظر به وضوح با طول تقریبی ۶ میلیمتر قابل مشاهده است که این موفقیت به لطف قدرت نفوذ قوی امواج فراصوتی میباشد (شکل (ز)۱۷). برای ترکهای خستگی ۵ و ۳ میلی متری که به صورت زیرسطحی از پشت نمونه آزمایش شدهاند، همانطور که در شکلهای (۱۷(k تا (۱۷( نشان داده شده است، نتایج برشنگاری موفقیت آمیز نبوده است [۳].



شکل ۱۷- نتایج برشنگاری برای بازرسی نمونههای آلومینیومی دارای ترکهای خستگی به صورت سطحی و زیرسطحی [۳۰]

همچنین قابلیت ارزیابی همزمان چند ترک به وسیله چیدمان موردنظر بررسی شد که برای این منظور مطابق شکل ۱۸ مبدل پیزوالکتریک را در فاصلهای بین ترکها قرار دادند، نتایج حاکی از قابلیت تشخیص همزمان عیوب در نمونه آلومینیومی بود، منتها نتایج وابسته به موقعیت قرارگیری مبدل پیزوالکتریک نسبت به ترکها بودند.



شکل ۱۸- شناسایی ترکهای خستگی پیرامون چند سوراخ جهت بررسی قابلیت ارزیابی همزمان چند عیب توسط چیدمان برشنگاری صوتی [۳۰]

۳-۲- بازرسی ترک در نمونههای کامپوزیتی مسطح

مواد مرکب تقویت شده با الیاف پایه پلیمری به دلیل ساختار منحصربهفرد و ناهمگن آنها مستعد بهوجود آمدن عیوب هم در زمان ساخت قطعات و هم در هنگام عملکرد قطعهکار میباشند. بازرسی این مواد توسط روشهای سنتی بسیار دشوار و بعضا غیرممکن است. برشنگاری یک روش مفید و کارا در ارزیابی این مواد میباشد. در پژوهشهایی که بر روی این مواد متمرکز بوده است، اکثرا عیوب صفحهای، چسبندگی و سوراخها مورد مطالعه قرار گرفتهاند و بررسی ترکها به دلیل دشوار بودن آنها کمتر مورد توجه قرار گرفته است.

اکبری و سلطانی از جمله کسانی هستند که برای نخستین بار ترکها را در مواد مرکب بررسی نمودهاند. آنها برای بررسی کاربرد برشنگاری جهت بازرسی ترکهای زیرسطحی در مواد مرکب تقویت شده با الیاف شیشه و همچنین بررسی اثرات پارامترهای مختلف از جمله بارگذاری و جهت و اندازه برش، تعدادی ترک در اندازه و

زاویدهای مختلف بر روی نمونههایی با ابعاد ۷۰ در ۱۰۰ میلیمتر ساخته شده از ۸ لایه از الیاف شیشه ایجاد نمودند. یکی از مهمترین پارامترها در برشنگاری ترکها، بارگذاری مناسب میباشد. از آنجا که یکی از محدودیت-های برشنگاری، وابستگی میزان بارگذاری و درنتیجه نتایج برشنگاری به هندسه نمونه میباشد، در این تحقیق یک پارامتر بیبعد به نام نسبت بارگذاری مطابق رابطه ۱۶، جهت تعیین محدودهای از بارگذاری الاستیک برای هر ترک در طولها و زاویههای مختلف تحت مقادیر مختلف برش به دست آمده است که در ادامه نتایج به شکل نمودارهایی ارائه شده است [۳۱].

$$LR = \frac{\sigma_{av}}{E_C} \tag{19}$$

$$E_C = E_F V_F + E_M V_M \tag{1Y}$$



شکل ۱۹- نمونههای کامپوزیتی الیاف شیشه دارای ترکهای عرضی با طول متفاوت و ترکهای مایل و زاویهدار [۳۱]

همانطور که در شکل ۲۰ مشاهده می کنید نتایج برش-نگاری برای ترک ۱۰ میلی متری در نمونه شماره یک با بارگذاری های کششی متفاوت از ۱۴۷ تا ۹۸۰ نیوتن به دست آمده است. به منظور بی اثر کردن شرایط محیطی بر روی نتایج بازرسی، همه آزمایش ها با پارامترهای یکسان انجام پذیرفتهاند. همانگونه که از روی نتایج مشاهده می-انجام پذیرفتهاند. همانگونه که از روی نتایج مشاهده می-شود، کمترین مقدار بارگذاری که در آن ترک آشکار می-شود ۱۵۰ نیوتن است. همچنین اگر بارگذاری کششی از بود. علاوه بر این چنانچه بارگذاری به صورت کنترل شده اعمال نشود، اثرات ناهمبستگی حاصل از آن، هاله ها را غیرقابل مشاهده می سازد [۳۱].



(۵) شکل ۲۰- نتایج برشنگاری برای ترک به طول ۱۰ میلیمتر تحت بارگذاریهای متفاوت از a تا f به ترتیب ۱۴۷، ۲۹۴، ۴۴۱، ۵۸۸ و ۹۸۰ نیوتن [۳1]

طی آزمایشات متعددی که بر روی نمونههای موجود در شکل ۱۹ انجام گرفت، برای نشان دادن تاثیر پارامترهای مختلف بر نسبت بارگذاری، در نمودارهای جداگانهای اثرات این پارامترها مشخص گردیده است. در شکلهای ۲۱، ۲۲ و ۲۳ به ترتیب تاثیر اندازههای مختلف برش ۵، ۸ و ۱۰ میلیمتر را بر روی نسبت بارگذاری مشاهده می-نمائید که در هر نمودار یک منطقه تحت عنوان ناحیه قابل تشخیص عیوب مشخص گردیده است. در شکل ۲۴ نیز تاثیر موقعیت قرارگیری عیوب بر روی نسبت بارگذاری نشان داده شده است که نتایج حاکی از آن است که هرچه موقعیت ترک نسبت به جهت برش عمودتر باشد، تشخیص پذیری ترک بهتر میباشد.



یکی از چالشهای برشنگاری، بررسی کاربردهای برش-نگاری در اندازهگیری کمی عیوب و مخصوصا ترکها موجود در مواد مرکب است. از آنجا که برشنگاری کرنش-های سطحی را اندازه گیری می کند و این کرنش ها به شکل هالههای سیاه و سفید ظاهر می شوند، می توان با تفسير هالهها به اطلاعات كمي از عيب موردنظر دست یافت. اصلی ترین عواملی که در برشنگاری بر روی تشکیل این هالهها تاثیر می گذارند، اندازه بار گذاری، اندازه عیب و عمق آن میباشد. از ویژگیهای هر هاله میتوان به تعداد و تراکم آنها در هر تصویر اشاره نمود، لذا با یافتن ارتباط بین عوامل موثر در شکل هالهها نظیر بارگذاری، فاصله برش، طول و عمق ترک و تعداد و تراکم هالهها میتوان روشی برای تخمین طول و عمق ترکها پیدا کرد. محمدی و اکبری به این منظور مجموعهای از آزمایشات تجربی در نرمافزار دیزاین اکسپرت 'جهت یافتن ارتباط بین پارامترهای مذبور طراحی کردند که خروجی این آزمایشات تعداد و تراکم هالهها بود. در ادامه با برازش دادههای به دست آمده از نتایج تجربی، دو معادله مطابق رابطههای ذیل جهت اندازهگیری عمق و طول ترکها استخراج نمودند. در این معادلات؛ تعداد (n) و تراکم هاله-های ایجاد شده در برشنگاری (a) ، بر حسب طول ترک (l)، عمق ترک (d) و نیروی آزمون (F) بیان شده است .[٣٢].

$$n = -1.75303 + 0.11181l + 2.90438 \times$$

$$-3.94198 \times 10^{-3} \times F - 0.27196 \times l \times d +$$

$$1.41421 \times 10^{-3} \times l \times F - 2.33112 \times 10^{-3} \times$$

$$d \times F$$
(1A)

$$log(a) = 0.928 - 0.0648 \times l + 0.381 \times d -$$
(19)  
9.081 × 10<sup>-4</sup> × F

برای صحتسنجی و تائید نتایج از شبیهسازی عناصر محدود توسط نرمافزارهای تحلیل عددی آباکوس و به کمک نرمافزار متلب استفاده شد که در این روش پس از اندازه گیری توزیع فاز، الگوی هالهای شبیهسازی شده به دست آمد. در شکل ۲۵ مقایسه هالههای به دست آمده از آزمایشات تجربی و هالههای شبیهسازی شده را مشاهده مینمائید که دارای تطابق خوبی با یکدیگر هستند. نتایج مقایسه هالههای به دست آمده از هر دو روش عددی و





با تفسیر نمودارهای مذبور، میتوان به این نتیجه رسید که اندازه برش ۱۰ میلیمتر و جهت برش عمود بر ترک یا به عبارت دیگر موقعیت قرارگیری عمود عیوب نسبت به جهت برش، تشخیص پذیری عیوب را بهبود میبخشد. لذا میتوان از این مقادیر به عنوان مقدارهای بهینه نام برد [۳۱].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Design expert

تجربی بر اساس تعداد و تراکم هالهها، حاکی از اختلاف ۲۱/۴٪ است [۳۲].



شکل ۲۵- مقایسه نتایج الگوی فازی به دست آمده از شبیه-سازی و نتایج تجربی برای نمونهای با ترک به عمق ۰/۵ میلی-متر و طول ۱۰ میلیمتر تحت بارگذاریهای مختلف [۳۲]

اثرات پارامترهای مختلف از جمله نیروی آزمون، اندازه برش، طول و عمق ترک بر روی تعداد و تراکم هالهها در قالب نمودارهایی به دست آمده است که در اینجا از نمایش آنها صرف نظر شده است. همچنین به دلیل دشواری استفاده از معادلات جبری ریاضی یک روش ترسیمی جهت تخمین آسان و سریع اندازه و عمق ترکها برای هر نیروی آزمون ارائه شد. در شکل ۲۶ معادلات ۱۸ و ۱۹ به ازای نیروی آزمون ۶۵۰ نیوتن به شکل کانتور دوبعدی رسم شدهاند.



شکل ۲۶- نمودار کانتور دو بعدی تعداد (n) و تراکم هالهها (a) بر اساس طول (l) و عمق ترک (d) به ازای نیروی آزمون ۶۵۰ نیوتن [۳۲]

با معلوم بودن تعداد و تراکم هالهها و پیدا کردن نقطه تلاقی آنها، طول و عمق ترک متناظر با آن نقطه بدست میآید. نمودار شکل ۲۶ به ازای سایر مقادیر نیروی آزمون نیز قابل رسم و استفاده است. از این رو میتوان پس از انجام هر آزمون تجربی، مقادیر a و n را از نتایج تجربی به دست آورده و با کمک منحنی راهنما، اندازه و عمق عیب را تخمین زد [۳۲].

# ۳-۳- بازرسی ترک در نمونههای فلزی و پلیمری سطوح منحنی

بازرسی ترک در سطوح منحنی از جمله لوله و مخازن تحت فشار در مجموعههای صنعتی بسیار حیاتی میباشد چرا که به دلیل شرایط عملیاتی سخت و طاقتفرسا نظیر تنشهای گرمایی، بارهای مکانیکی، خوردگی، مخازن تحت فشار در برابر رشد ترک خستگی آسیب پذیر بوده و می تواند منجر به شکست کامل شده و عواقب فاجعه باری در پی داشته باشد. استفاده از مخازن تحت فشار و لوله-های بیشمار هم در صنایع نیروگاهی و هم در صنایع پتروشیمی رایج است و سالانه تعداد این تاسیسات رشد مینماید. بنابراین نگهداری روزمره برای جلوگیری از ضرر و زیان اقتصادی و همچنین اطمینان از ایمنی عمومی ضروری است. برای تشخیص ترک خوردگی زودرس در مخازن تحت فشار می توان از روش برش نگاری که امکان اندازه گیری سریع و تمام ناحیهای شیب جابه جایی و اجزای کرنش انتخاب شده را فراهم مینماید، استفاده نمود. با استفاده از برشنگاری، نقصهای زیر سطحی در یک خط لوله نیز می تواند تقریبا بلافاصله آشکار شود. از طرف دیگر، آزمون فراصوتی نیاز به اسکن نقطه به نقطه در امتداد سطح و تماس قابل توجه بین مبدل و جسم دا, د.

برای به چالش کشیدن قابلیت روش برشنگاری در بازرسی و ارزیابی سطوح منحنی، کارلسون و همکاران نمونههای آزمایشگاهی از جنس لوله فولادی ضدزنگ ۳۱۶ و لولههای پلاستیکی پیویسی با ترکهای زیر سطحی را تهیه نمودند. با استفاده از فرایند ماشینکاری با تخلیه الکتریکی، دو ترک عمودی و محیطی به دور لولهای از جنس فولاد ضدزنگ ۳۱۶، مهندسی شده است. ضخامت دیواره لوله ۶ میلیمتر است. همانطور که در شکل ۲۷

نشان داده شده است، ترکها دارای ۴ میلیمتر طول و در ۲ میلیمتر زیر سطح خارجی لوله قرار دارند. الگوهای هالهای برشنگاری پس از تحریک لوله توسط بارگذاری حرارتی، به وضوح ترکهای پنهان شده را نشان میدهد [۲۸].



شکل ۲۷- لوله از جنس فولاد ضدزنگ ۳۱۶ بازرسی شده توسط برشنگاری با تحریک حرارتی [۲۸]

برای بیشتر نشان دادن مزیت و خواص مواد و یا تاثیر مواد در آزمون برشنگاری، یک لوله ساخته شده از پیویسی با ترک داخلی در عمق خاص و با زاویه مایل نیز به ترتیبی که در شکل ۲۸ مشاهده میشود، آزمایش شد. نقشه فاز واپیچیده ترک نیز در شکل ۲۹ قابل رویت است.



شکل ۲۸- بازرسی ترک داخلی در لوله فاضلاب از جنس پی-ویسی توسط روش برشنگاری [۲۸]



شکل ۲۹- فاز واپیچیده ترک داخلی در لوله فاضلاب از جنس پیویسی [۲۸]

اطمینان پذیری یک ساختار را می توان بر اساس مشخصات عیب نظیر موقعیت، اندازه و شکل آن بررسی نمود، لذا می توان قابلیت برش نگاری به منظور تخمین کمی ابعاد و هندسه یک عیب در راستای ایمنی و تعیین عمر مفید یک ساختار به چالش کشید. با توجه به اهمیت اندازه برش در برش نگاری، کیسو برای تعیین تاثیر مقدار آن در اندازه گیری عیب و یافتن محل عیب، یک ترک داخلی به طول ۱۲ میلی متر را در لوله ای فولادی مطابق شکل ۳۰ مورد بررسی قرار داد. همچنین نتایج آن نیز توسط آزمون فراصوتی اشعه ایکس مورد اعتبار سنجی قرار گرفت [۳۳].



شکل ۳۱ انطابق دو تصویر کاملا مشابه سطح منحنی را بر روی دوربین برشنگاری با اندکی جابهجایی نسبت به هم که مساوی است با اندازه فاصله برش، نشان میدهد.





اختلاف فاز مربوطه  $\Phi \phi$  بهوسیله تداخل حاصل از انطباق دو نقطه P و Q با مقداری جابهجایی در جهت X توسط تفاضل تصاویر قبل و بعد از بارگذاری قابل بیان است. با این تفاوت که در ارزیابی سطوح منحنی یک پارامتر متفاوت  $\Delta d$  نسبت به معادله ۱۵ داریم که اصلی ترین عامل تفاوت سطوح منحنی و سطوح تخت در برشنگاری قلم داد می شود. طبق معادله ذیل داریم:

$$\Delta \varphi = \frac{4\pi}{\lambda \delta x} \Delta d = \frac{4\pi}{\lambda} \frac{\partial d}{\partial x} \Delta x \tag{(7.)}$$

با توجه به کاهش استحکام خمشی موضعی یا محلی به دلیل ترکهای موجود، دادههای فاز بازیابی شده می تواند یک شاخص مفید برای دقت ترکهای شناسایی شده تحت بارگذاری فشاری یکسان باشد. در شکل ۳۰ لوله موردنظر تحت فشار داخلی قرار گرفته و دیواره لوله در ناحیهای که دارای ترک است توسط نیروی فشار داخلی بیشتر از نواحی سالم دچار تغییرشکل می شود. نمودار بیشتر از نواحی سالم دچار تغییرشکل می شود. مودار فاصله بین بیشینه و کمینه نمودار ذکر شده. جهت استخراج نقشه فاز و فاز واپیچیده و در نتیجه نمودار تغییرشکل از تکنیک چهار مرحلهای انتقال فاز ذکر شده در مقاله آقای گلود استفاده شده است [۳۳].



برای تحلیل و مشاهده اثر مقدار برش بر تخمین اندازه ترک، شکل ۳۳ اندازه واقعی ترک در مقایسه با اندازه تشخیصی توسط برشنگاری را با توجه به تغییر اندازه برش در جهت X نشان میدهد. نتایج تجربی برشنگاری با حداکثر ۴/۱۸ درصد خطا در تطابق خوبی با مقدار

واقعی قرار دارند، مخصوصا در اندازه برش ۸ میلیمتر، اندازه گیری ترک با کمترین مقدار خطا در حدود ۱/۳۱ – درصد محاسبه شد.



همچنین یک روش جدید به منظور تخمین اندازه ترک از روی الگوها در شکل قبلی ارائه شده است. به این صورت که نقطه تقاطع دو درونیابی خطی در نمودار بالا به عنوان اندازه عیب تعریف میشود که مقدار آن در تطابق خوبی با مقدار واقعی میباشد.

شکل ۳۴ نشان می دهد که اندازه برش بر روی تعیین کمی محل عیب تاثیر گذار می باشد. بیشترین تغییر شکل سطح نمونه همان محل عیب است که نمودار تغییر شکل حاصل از برش نگاری ارائه شده در شکل ۳۲، در محل عیب باید صفر باشد. مقادیر محاسبه شده توسط برش-نگاری مربوط به محل قرار گیری عیب در لوله فولادی در شکل ۳۴ ثبت شده است که این اندازه گیری با مقداری خطا ناشی از برش دستگاه تداخل گر مواجه است که با معادله زیر اصلاح شده است:

$$SL = X_{\Delta d=0} = \frac{\Delta x}{2} \tag{(1)}$$





با مقایسه دو روش معمول در بارگذاری سطوح منحنی، می توان نتیجه گرفت که بارگذاری تحت فشار به دلیل اینکه به محفظهای بسته از لوله جهت بازرسی آن نیاز دارد، اندکی دشوار و پیچیدهتر است. در صورتی که بارگذاری حرارتی میتواند روشی مناسبتری برای تشخیص ترک داخلی در لولههای باز و سازههای بزرگ یکی از محدودیتهای برشنگاری در محاسبه دقیق اندازه ترکها این است که نتایج برشنگاری بسیار وابسته به پارامترهای اندازه برش، جهت برش و اندازه بار گذاری می-باشد. این در حالی است که انتخاب این پارامترها بستگی به اندازه و شکل عیب یا ترک دارد. بنابراین تخمین دقیق اندازه ترک بدون معلوم بودن جزئیات ترک، کار دشواری است. از طرفی دیگر روش ESPI یا تداخلسنجی الكترونيكي الگوهاي لكهاي به صورت مستقل از پارامترهاي برشنگاری عمل می کند و تنها وابسته به مقدار بارگذاری می باشد. ازین رو باتوجه به اینکه برشنگاری مشتق جابهجایی و ESPI مقدار خالص جابهجایی را اندازه گیری می کند، با مشتق گرفتن از نتایج ESPI می توان نتایج این دو روش را با هم مقایسه کرد [۳۴]. آقای کیم و همکاران برای توسعه کاربرد روش برشنگاری در راستای ارزیابی كمى عيوب بدون اطلاع از جزئيات عيب موردنظر، به کمک ترکیبی از دو روش ESPI و برشنگاری، راهکار جدیدی را ارائه کردند. آنها یک ترک به طول ۱۲ میلی-متر در عمقهای ۱، ۲ و ۳ میلیمتر در لولهای از جنس فولاد زنگنزن ایجاد نموده و از روش برشنگاری برای یافتن مقادیر بهینه اندازه برش و بارگذاری استفاده کردند. نتایج حاصله را در نمودار موجود در شکلهای ۳۵ و ۳۶ می توان مشاهده نمود [۳۵].

در شکلهای ۳۵ و ۳۶ تاثیر پارامترهای اندازه برش و بارگذاری بر طول تخمینی ترک شناسایی شده توسط روش برشنگاری نشان داده شده است. بهترین نتیاج اندازهگیری ترک با برشنگاری در مقدار برش ۱۲ میلیمتر و بارگذاری به اندازه ۱۰ درصد میزان بار مجاز لوله مورد آزمایش، حاصل شد. برای ارزیابی کمی ترک، تکنیک جابهجایی فاز و فاز واپیچیده با بکارگیری یک ييزوالكتريك جهت توليد الگوهاى تداخلى لكهاى چهار مرحلهای استفاده شد و اندازه ترک نیز از روی اندازه گیری فاصله پیک تا پیک نمودار برشنگاری محاسبه گردید. برای به دست آوردن نمودار تغییر شکل نمونه و محاسبه اندازه ترک با استفاده از روش ESPI، بعد از یافتن مقدار بهینه بارگذاری در شکل ۳۶، این مقدار برای بازرسی لوله

توسط روش ESPI نیز استفاده شد و پس از مشتق گیری از نتایج حاصل از این روش، نمودار مشتق جابهجایی همانند شکل ۳۷ به دست آمد که از روی آن می توان

اندازه ترک را بدون معلوم بودن جزئیات آن و مستقل از سایر پارامترهای برشنگاری محاسبه نمود [۳۵].

آزمایش سطوح تخت از جنس مواد فلزی و مواد مرکب، توانایی برشنگاری در ارزیابی ترکهای داخلی و اندازه-گیری آنها در لولههای فلزی و غیرفلزی با استناد به پژوهشهای پیشین نشان داده شد. برای پژوهشهای بیشتر در این راستا، میتوان بررسی قابلیتهای برش-نگاری در ارزیابی کیفی و کمی ترکهای زیرسطحی در اندازههای کوچکتر و عمقهای بیشتر با دقت بالاتر را در مواد گوناگون که تاکنون بر روی آنها کار نشده است، پیشنهاد نمود.

### ۵- منابع

[1] N. Xu, X. Xie, X. Chen, L. Yang, (2014). Shearography for specular object inspection, Optics and Lasers in Engineering, Vol. 61, No. 1, pp. 14–18.

[2] Hung, Y. Y., Chen, Y. S., Ng, S. P., Liu, L., Huang, Y. H., Luk, B. L., ... & Chung, P. S. (2009). Review and comparison of shearography and active thermography for nondestructive evaluation. Materials Science and Engineering: R: Reports, 64(5-6), 73-112.

[3] Francis, D., Tatam, R. P., & Groves, R. M. (2010). Shearography technology and applications: a review. Measurement science and technology, 21(10), 102001.

[4] Fantin, A. V., Dal Pont, A., Willemann, D. P., & Albertazzi, A. (2006, June). Comparison between temporal and spatial phase unwrapping for damage detection using shearography. In Seventh International Conference on Vibration Measurements by Laser Techniques: Advances and Applications (Vol. 6345, p. 634510). International Society for Optics and Photonics.

[5] Bai, P., Zhu, F., & He, X. (2015). Out-of-plane displacement field measurement by shearography. Optics & Laser Technology, 73, 29-38.

[6] Leendertz, J. A., & Butters, J. N. (1973). An imageshearing speckle-pattern interferometer for measuring bending moments. Journal of Physics E: Scientific Instruments, 6(11), 1107.

[7] S. L. Toh, F. S. Chau, V. P. Shim, C. J. Tay, H. M. Shang, (1990). Application of sheagraphy in nondestructive testing of composite plates, Journal of Materials Processing Technology, Vol. 23, No. 3, pp. 267-275.

[8] Nakadate, S., T. Yatagai .and H. Saito, (1980). Digital speckle-pattern shearing interferometry. Applied Optics, 19(24): p. 4241-4246.

[9] R. Kastle, E. Hack, U. Sennhauser, (1999). Multiwavelength shearography for quantitative measurements of two-dimensional strain distributions, Applied Opics, Vol. 38, No. 1, pp. 96–100.

[10] Hung, Y. Y. (1982). Shearography: a new optical method for strain measurement and nondestructive testing. Optical engineering, 21(3), 213391.

[11] Hung, Y. Y. (1996). Shearography for nondestructive evaluation of composite structures. Optics and lasers in engineering, 24(2-3), 161-182.

[12] Yang, L., et al., (1998). Vibration analysis by means of digital shearography. Optics and lasers in engineering, 30(2): p. 199-212.

تحت فشار محصور نشده باشد، چراکه به چیدمان خاصی نیاز ندارد. علاوه بر این، بارگذاری حرارتی بدون نیاز به تماس با سطح قطعه کار انجام می گیرد، درنتیجه بارگذاری حرارتی را می توان به عنوان یک روش سریع تر و آسان تر در بازرسی کشتی ها و سازه های دریایی بزرگ نیز استفاده نمود.

## ۴- نتیجهگیری

در این مقاله ابتدا روش برشنگاری دیجیتالی به عنوان یک ابزار مناسب برای بازرسی و اندازهگیری غیرمخرب عیوب معرفی گردید و همچنین اصول و مبانی آن به همراه معادلات حاکم و چگونگی تشکیل هالهها نیز توضیح داده شد. سپس با تکیه بر مرور مطالعات و تحقیقات گذشته، کاربرد برشنگاری در ارزیابی ترکهای زیرسطحی و سطحی در مواد مختلف مورد تحلیل و بررسی قرار گرفت. با بررسی های انجام شده، نشان داده شد که می توان از برشنگاری دیجیتالی به عنوان یک روش غیرتماسی و سریع برای بازرسی ترکهایی که از سطح جسم قابل رویت نیستند، استفاده نمود. همچنین علاوه بر بازرسی و تشخیص کیفی ترکها، کاربرد برشنگاری به عنوان یک روش کارامد در تخمین کمی اندازه و عمق ترکها با تکیه بر روشهای استخراج فاز و الگوهای فازی، اثبات شد. علاوه بر روشهای مبتنی بر استخراج نقشههای فازی، با توجه به تاثیر پارامترهای اصلی برشنگاری شامل اندازه بارگذاری، فاصله برش و اندازه عیب بر تشکیل الگوهای هالهای، می توان با یافتن ار تباط بین این پارامترها با تعداد و تراکم هالهها، طول و عمق ترکها را محاسبه نمود. اثرات هر کدام از پارامترهای اصلی از جمله بارگذاری و فاصله برش بر توانایی تشخیص ترکها در مواد فلزی و مواد مرکب بهطور جداگانه مورد بحث و بررسی قرار گرفت که بر اساس آن هرچه جهت برش با زاویه قرارگیری ترک به ۹۰ درجه نزدیکتر باشد، ترکهایی در عمق بیشتر و اندازه کوچکتر را میتوان شناسایی نمود. همچنین با استفاده از تعریف نسبت بیبعدی از بارگذاری، مقادیر بهینهای از پارامترها برای بازرسی مواد مرکب تقويت شده با الياف شيشه تعيين شد كه اين مقادير بسته به هندسه و جنس ماده مورد ارزیابی می تواند تفاوت داشته باشد. علاوه بر بررسی کاربردهای برشنگاری در

> فناوری آزمون های غېرمخرب ـــ دوره دوم، شماره هشتم، بهار و تابستان ۱۴۰۰

Thesis, Mechanical Engineering, University of Tehran, Tehran.

[25] H. Lopes, F. Ferreira, J. V. Araújo, P. Moreno-García, Localization of damage with speckle shearography and higher order spatial derivatives.

[26] Hung Y Y and Liang C Y, (1979). Image shearing camera for direct measurement of surface strains Appl. Opt.

[27] Melvin, L. D., Childers, B. A., & Fulton, J. P. (1993). Quantitative analysis of a class of subsurface cracks using shearography and finite element modeling. In Review of Progress in Quantitative Nondestructive Evaluation (pp. 403-410). Springer, Boston, MA.

[28] Carlsson, T. E., & Wei, A. (2000). Phase evaluation of speckle patterns during continuous deformation by use of phase-shifting speckle interferometry. Applied optics, 39(16), 2628-2637.

[29] Liu, Z., Gao, J., Xie, H., & Wallace, P. (2011). NDT capability of digital shearography for different materials. Optics and lasers in Engineering, 49(12), 1462-1469.

[30] Liu, H., Guo, S., Chen, Y. F., Tan, C. Y., & Zhang, L. (2018). Acoustic shearography for crack detection in metallic plates. Smart Materials and Structures, 27(8), 085018.

[31] Akbari, D., & Soltani, N. (2013). Investigation of loading parameters in detection of internal cracks of composite material with digital shearography. World Applied Sciences Journal, 21(4), 526-535.

[32] Mohamadi, M., & Akbari, D. (2015). Evaluation of sub-surface cracks in polymer matrix composites with laser interferometric method. International Journal of Manufacturing Engineering, 2(3), 11-23.

[33] Kang, K. S., Kim, K. S., Jung, H. C., & Jang, H. S. (2006). Influence of shearing amount on detecting crack-shaped internal defect by shearography. In Key engineering materials (Vol. 321, pp. 112-115). Trans Tech Publications Ltd.

[34] G. L. Cloud: Optical Methods of Engineering Analysis (Cambridge Univ. Press, London 1990)

[35] Kim, K. S., Kang, K. S., Kang, Y. J., & Cheong, S. K. (2003). Analysis of an internal crack of pressure pipeline using ESPI and shearography. Optics & Laser Technology, 35(8), 639-643.

[13] Livingston, R, (2007). Laser Shearography for Detection of Fine Cracks in Concrete and Masonry. INTERNATIONAL SAMPE SYMPOSIUM AND EXHIBITION.

[14] Motamedi, R. (2008). Crack detection in silicon wafers using shearography (Doctoral dissertation, Concordia University).

[15] Wang, Y., Gao, X., Xie, X., Wu, S., Liu, Y., & Yang, L. (2016). Simultaneous dual directional strain measurement using spatial phase-shift digital shearography. Optics and Lasers in Engineering, 87, 197-203.

[16] Yang, F., Ye, X., Qiu, Z., Zhang, B., Zhong, P., Liang, Z., ... & Zhu, S. (2017). The effect of loading methods and parameters on defect detection in digital shearography. Results in physics, 7, 3744-3755.

[۱۷] آقاجعفری، احسان و اکبری، داود،۱۳۹۷،بررسی عیوب در مواد

پلیمری تحت بار به کمک روش تداخل سنجی برشی

دیجیتالی،پانزدهمین کنفرانس ملی و چهارمین کنفرانس بین المللی

https://civilica.com/doc/837899، مهندسی ساخت و تولید،تهران [18] Tizmaghz Nejad, M., Akbari, D., & Tirband, H., (2021). "Detection of Sub-Surface Defects in Polymer Materials Using Digital Shearography Method with Different Loading and Set-up Parameters."

[19] Tizmaghz Nejad, M., Akbari., & Ghobadi, Sh., (2021). " Application of Digital Shearography Technique for Crack Inspection in Carbon-Fiber and Glass-Fiber Reinforced Polymers."

[۲۰] آسمانی، ح، و حقیقی، ع، و رزقی ملکی، ه، و سلطانی، ن. (۱۳۹۹). بررسی قابلیت روش برهم نگاری لیزری به منظور بازرسی غیر مخرب. فناوری

ازمون های غیرمخرب, ۲۲ ), ۲۲۱-۱۲۱ https://www.sid.ir/fa/journal/ViewPaper.aspx?id=561505 ایناکار، ف. (۱۳۹۷). بررسی روش تداخل سنجی برشی در تشخیص (۲۹) بناکار، ف. (۱۳۹۷). بررسی روش تداخل سنجی برشی در تشخیص عیوب در مواد مختلف. فناوری آزمون های غیرمخرب, ۲۲ ), ۲-۲۲ https://www.sid.ir/fa/journal/ViewPaper.aspx?id=543898 [22] Zhao, Q., Dan, X., Sun, F., Wang, Y., Wu, S., & Yang, L. (2018). Digital shearography for NDT: phase measurement technique and recent developments. Applied Sciences, 8(12), 2662.

[23] Michael, Y.Y.Hung (2002). Nondestructive Testing Using Shearography.Recent advances in Mechanic, 397-408.

[24] Akbari, D., (2012). Development and Application of Non-Destructive Testing of Digital Shearography in Evaluation of Defects in Composite Materials, Ph.D.